Министерство науки и высшего образования Российской Федерации федеральное государственное автономное образовательное учреждение высшего образования

«Санкт-Петербургский политехнический университет Петра Великого»

Институт машиностроения, материалов и транспорта

УТВЕРЖДАЮ

Директор ИММиТ

А.А. Попович

(10 » usugue

20 23 г.

ПРОГРАММА

вступительного испытания для поступающих в магистратуру по направлению подготовки / образовательной программе 15.04.06 04 «Робототехника»

Код и наименование направления подготовки / образовательной программы

АННОТАЦИЯ

Программа содержит перечень тем (вопросов) по дисциплинам базовой части профессионального цикла учебного плана подготовки бакалавров по направлению 15.04.06 «Мехатроника и робототехника», вошедших в содержание билетов (тестовых заданий) вступительного испытания в магистратуру.

Вступительное испытание оценивается по стобалльной шкале и проводится в форме междисциплинарного экзамена в объеме требований, предъявляемых государственными образовательными стандартами высшего образования к уровню подготовки бакалавра по направлению, соответствующему направлению магистратуры, проводимого очно в письменной или устной форме.

Минимальное количество баллов, подтверждающее успешное прохождение междисциплинарного экзамена — 50 баллов (50%).

Руководитель ОП

С.Ю.Перепелкина

Составители: Доцент, к.т.н.

А.В. Бахшиев

Программа рассмотрена и рекоменлована к изданию методическим советом **ИММиТ** (протокол № $\frac{2}{2}$ от « $\frac{25}{2}$ » $\frac{ctrivity}{202}$ 20 $\frac{2}{2}$ г.).

1. ДИСЦИПЛИНЫ, ВКЛЮЧЁННЫЕ В ПРОГРАММУ МЕЖДИСЦИПЛИНАРНОГО ЭКЗАМЕНА

- 1.1. Теория автоматического управления
- 1.2. Управление роботами, мехатронными устройствами и их программное обеспечение
- 1.3. Системы технического зрения
- 1.4. Программирование на языке С/С++

2. СОДЕРЖАНИЕ УЧЕБНЫХ ДИСЦИПЛИН

2.1 Теория автоматического управления

Темы (вопросы):

- 1. Основные понятия и элементы теории управления техническими системами. Статика систем управления.
- 2. Математический аппарат исследования систем автоматического управления.
- 3. Устойчивость линейных систем управления.
- 4. Качество процессов управления.
- 5. Синтез систем управления.
- 6. Нелинейные системы автоматического управления.
- 7. Дискретные системы автоматического управления.

ЛИТЕРАТУРА ДЛЯ ПОДГОТОВКИ

- 1. Пономарев А.Г. Практикум по теории автоматического управления: моделирование и анализ динамических систем / А.Г. Пономарев СПб.: ПОЛИТЕХ-ПРЕСС, 2021. 50 с.
- 2. Филиповский В.М. Системы управления в пространстве состояний: Учебное пособие / В.М.Филиповский. СПб.: ПОЛИТЕХ-ПРЕСС, 2022. 75 с.
- 3. Шаляпин В. В. Основы теории управления: задачник / В. В. Шаляпин. СПб.: ПОЛИТЕХ-ПРЕСС, 2021. 162 с.
- 4. Бундур М. С. Теория автоматического управления. Динамические характеристики типовых звеньев систем автоматического управления: учеб. пособие / М. С. Бундур, Н. А. Пелевин, В. А. Прокопенко; под ред. В. А. Прокопенко. СПб.: ПОЛИТЕХ-ПРЕСС, 2021. 52 с.
- 5. Смирнова Н. А. Синтез замкнутых систем автоматического управления с примерами в MATLAB. Линейные непрерывные системы: учеб. пособие / Н. А. Смирнова, А. А. Суханов. СПб.: ПОЛИТЕХ-ПРЕСС, 2021. 175 с.
- 6. Худорожков С. И. Теория и системы автоматического управления: конспект лекций / С. И. Худорожков. СПб.: Изд-во Политехн. ун-та, 2018. 217 с.
- 7. Теория линейных систем управления: метод. указания / сост.: Л. А. Киселева, Е. В. Потехина, С. А. Ерофеев. СПб.: Изд-во Политехн. ун-та, 2017. 74 с.

- 8. Основы теории управления: сб. задач / сост.: В. В. Шаляпин. СПб.: Издво Политехн. ун-та, 2016. 108 с.
- 9. Юревич Е. И. Теория автоматического управления. 4-е изд., перераб. и доп.—СПб.: БХВ-Петербург, 2016. 560 с.

2.2 Управление роботами, мехатронными устройствами и их программное обеспечение

Темы (вопросы):

- 1. Математическое описание роботов.
- 2. Системы дискретного циклового программного управления роботов.
- 3. Системы дискретного позиционного программного управления роботов.
- 4. Системы непрерывного (контурного) программного управления роботов.
- 5. Системы адаптивного и интеллектуального управления роботов.
- 6. Системы управления средствами робототехники человеком-оператором.
- 7. Групповое управление в робототехнических системах.
- 8. Аппаратура управления роботами.

ЛИТЕРАТУРА ДЛЯ ПОДГОТОВКИ

Основная:

- 1. Основы робототехники. Е.И. Юревич. [Электронный ресурс]: Учеб. пособие / Е.И. Юревич. Электрон. текстовые дан. (1 файл: 16,7 Мб).
- 2. Управление роботами и робототехническими системами. Е.И. Юревич. [Электронный ресурс]: Учеб. пособие / Е.И. Юревич. Электрон. текстовые дан. (1 файл: 8,69 Мб).

Дополнительная:

- 1. Подураев Ю.В. Мехатроника: основы, методы, применение: учеб, пособие для студентов вузов. М.: Машиностроение, 2006. 256 с.
- 2. Егоров О.Д. Прикладная механика мехатронных устройств: учебное пособие. М.: ФГБОУ ВПО МГТУ "СТАНКИН", 2013. 229 с
- 3. Егоров, И. Н. Управление робототехническими системами с силомоментным очувствлением: учеб. пособие / И. Н. Егоров, А. А. Кобзев, Ю. Е. Мишулин, В. А. Немонтов; под ред. проф. И. Н. Егорова; Владим. гос. ун-т. Владимир: Изд-во Владим. гос. ун-та, 2005. 276 с.

2.3 Системы технического зрения

Темы (вопросы):

- 1. Устройство камеры, формирование изображения, представление изображения, цветовые пространства, цвет и яркость.
- 2. Линейные фильтры изображений.
- 3. Фильтрация изображений в частотной области. Преобразование Фурье для изображений.
- 4. Методы сравнения изображений на основе шаблонов.

- 5. Анализ текстуры. Банки фильтров. Пирамиды изображений.
- 6. Обнаружение и анализ формы контрастных объектов.
- 7. Преобразование Хафа.
- 8. Методы обнаружения границ.
- 9. Методы обнаружения особых точек и областей на изображении.
- 10. Дескрипторы и способы их вычисления.
- 11. Методы вычисления оптических потоков.
- 12. Модели динамического фона.
- 13. Методы сопровождения объектов.
- 14. Слабоформализуемые задачи, нехватка данных и обучение по прецедентам.
- 15. Классификация изображений методов "Мешка слов".
- 16. Искусственные нейронные сети в задачах технического зрения.
- 17. Стереозрение.
- 18. Активное стерео: структурированная подсветка.

ЛИТЕРАТУРА ДЛЯ ПОДГОТОВКИ

Основная:

- 1. Компьютерное зрение. Передовые методы и глубокое обучение, Дэвис Рой, Терк Мэтью, 2022
- 2. Компьютерное зрение. Шапиро Л., Стокман Дж._Перевод с английского А. А. Богуславского под редакцией С. М. Соколова, 2015.
- 3. Компьютерное зрение. Современный подход. Форсайт Д., Понс Ж. Издательство: Вильямс, 2018 г.
- 4. Компьютерное зрение. Теория и алгоритмы, Рейнхард Клетте. Издательство ДМК Пресс. 2019 г.

Дополнительная:

- 1. Яне Б. Цифровая обработка изображений. Техносфера, 2007.
- 2. Цифровая обработка 2D и 3D изображений. Красильников Н.Н. БХВ-Петербург. 2011.
- 3. Цифровая обработка изображений. Гонсалес Р., Вудс Р. Издательство Техносфера. 2012.

2.4 Программирование на языке С/С++

Темы (вопросы):

- 1. Методология программирования и понятия объектно-ориентированного программирования.
- 2. Классы, объекты, виды отношений и взаимосвязей.
- 3. Инкапсуляция.
- 4. Наследование и агрегация.
- 5. Полиморфизм.
- 6. Поведенческие паттерны.
- 7. Порождающие паттерны.
- 8. Структурные паттерны.

- 9. Условные операторы и циклы в С++.
- 10. Файловый ввод-вывод.
- 11. Процедурное программирование.
- 12. Типы данных. Массивы, структуры.
- 13. Строковые типы данных.
- 14. Указатели, работа с памятью.
- 15. Структуры данных: очередь, список, стек.
- 16. Библиотека OpenCV. Представление изображений.
- 17. Основные алгоритмы преобразования изображений в OpenCV.
- 18. Алгоритмы выделения признаков.
- 19. Калибровка камер.
- 20. Преобразование Фурье для обработки изображений.

ЛИТЕРАТУРА ДЛЯ ПОДГОТОВКИ

Основная:

- 1. С. Полное руководство. Классическое издание / Герберт Шилдт. Изд-во Диалектика. 2019. 704 с.
- 2. Освоение STM32 / Кармин Новиелло. 2018.
- 3. Технические средства автоматизации. Интерфейсные устройства и микропроцессорные средства / Беккер В.Ф., Изд-во РИОР, 2020. 152 с. Дополнительная:
- 1. Интерфейсы средств автоматизации: учебное пособие / Иванов Ю.И., Югая В.Я. –Таганрог: Изд-во ТРТУ, 2005. 252 с.
- 2. The Definitive Guide to the ARM Cortex-M3, Second Edition / Joseph Yiu. Newness. 2009. 479 с. (Альтернативно: Cortex-M3 Technical Reference Manual [Электронныйресурс] / Сайт корпорации ARM(URL: http://infocenter.arm.com/help/topic/com.arm.doc.ddi0337h/DDI0337H_cortex_m 3_r2p0_trm.pdf)
- 3. The Insider's Guide To The STM32 ARM Based Microcontroller / Trewor Martin. Hitex (UK) Ltd. 2008. 96 с. (Доступен перевод на русский язык в сети Интернет).